This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 2000123295 A

(43) Date of publication of application: 28.04.00

(51) Int. CI

G08G 1/0969 G01C 21/00 G09B 29/10

(21) Application number: 10294239

(22) Date of filing: 15.10.98

(71) Applicant:

EQUOS RESEARCH CO LTD

(72) Inventor:

SUGAWARA TAKASHI

ITO YASUO USHIKI NAOKI KITANO SATOSHI

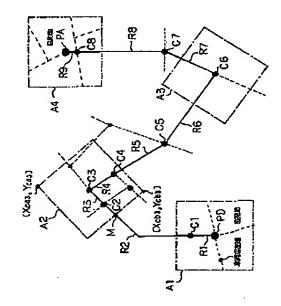
(54) NAVIGATION CENTER DEVICE, NAVIGATION DEVICE, NAVIGATION SYSTEM AND METHOD

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To reduce the amount of data to be transmitted to a moving side from a center side and to attain simplification of a moving side device.

SOLUTION: On the moving side, an item of guide data necessary for route guidance is selected. On the center side, route search is performed with respect to a starting point PD and a destination PA and roads R1 to R9 and intersections C1 to C8 in the route are extracted. Moreover, out of the searched guide data on the route, the one corresponding to a selection item on a vehicle side are extracted. When a surrounding of the starting point PD, course change points C3 and C6 and the destination PA is selected, surrounding areas A1 to A4 are set respectively and data corresponding to selection item included in each area are transmitted to the moving side. On the moving side, the route guidance is performed on the basis of the transmitted guide data.

COPYRIGHT: (C)2000,JPO



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-123295 (P2000-123295A)

(12000 12020071)

(43)公開日	平成12年4	月28日	(2000.	4.28)
---------	--------	------	--------	-------

(51) Int.Cl. ⁷		識別配号	FΙ			テーマコート*(参考)
G 0 8 G	1/0969		G 0 8 G	1/0969		2 C 0 3 2
G01C	21/00		G 0 1 C	21/00	G	2 F O 2 9
G 0 9 B	29/10		G09B	29/10	Α	5 H 1 8 O
						9 A 0 0 1

審査請求 未請求 請求項の数10 OL (全 17 頁)

(21)出願番号	特顧平10-294239	(71)出顧人	591261509	
			株式会社エクォス・リサーチ	
(22)出願日	平成10年10月15日(1998.10.15)		東京都千代田区外神田2丁目19番12号	
		(72)発明者	菅原 隆	
			東京都千代田区外神田2丁目19番12号	棶
			式会社エクォス・リサーチ内	
		(72)発明者	伊藤 楽雄	
			東京都千代田区外神田 2 丁目19番12号	株
			式会社エクォス・リサーチ内	
		(74)代理人	100090413	
			弁理士 梶原 康稔	
		}		

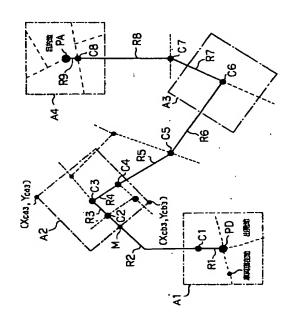
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ナビゲーションセンタ装置、ナビゲーション装置、ナビゲーションシステム及び方法

(57)【要約】

【課題】 センタ側から移動側に送信するデータ量を低減するとともに、移動側装置の簡素化を図る。

【解決手段】 移動側では、経路案内に必要な案内データの項目が選択される。センタ側では、出発地PD及び目的地PAについて経路探索が行われ、経路中の道路R1~R9,交差点C1~C8が抽出される。更に、探索された経路上の案内データのうち、車両側における選択項目に該当するものが抽出される。出発地PD,進路変更点C3及びC6,目的地PAの周辺が選択されているときは、周辺領域A1~A4がそれぞれ設定され、各領域に含まれる選択項目該当データが移動側に送信される。移動側では、送信された案内データに基づいて経路案内が行われる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 経路探索及び経路案内用のデータを格納したデータ記憶手段;このデータ記憶手段のデータを利用して経路探索を行う経路探索手段;これによって探索された経路上の案内データのうち、車両側で選択された項目に該当するものを、前記データ記憶手段から得る案内データ取得手段;前記経路探索手段によって得た経路データ,及び、前記案内データ取得手段によって得た案内データを移動側に送信する送信手段;を備えたことを特徴とするナビゲーションセンタ装置。

【請求項2】 前記経路探索手段によって得た経路データを参照して進路変更点を抽出する進路変更点抽出手段;これによって抽出された進路変更点に周辺領域を設定する周辺領域設定手段;を備えており、

前記案内データ取得手段は、車両側で選択された項目に 応じて、前記周辺領域設定手段で設定された周辺領域を 参照することを特徴とする請求項1記載のナビゲーショ ンセンタ装置。

【請求項3】 前記進路変更点を、進入路と脱出路の角度を考慮して抽出することを特徴とする請求項2記載の 20 ナビゲーションセンタ装置。

【請求項4】 前記周辺領域を、前記進路変更点を中心とするとともに、その一辺が進路変更点における進入路と直交する矩形範囲として設定することを特徴とする請求項2記載のナビゲーションセンタ装置。

【請求項5】 前記周辺領域設定手段は、車両側で選択された項目に応じて、探索された経路の出発地及び目的地についても周辺領域を設定することを特徴とする請求項2記載のナビゲーションセンタ装置。

【請求項6】 請求項1ないし5のいずれかに記載のナ 30 ビゲーションセンタ装置から送信されたデータを受信するデータ受信手段;必要とする案内データの項目を選択する案内選択手段;これによって選択された案内項目を、前記ナビゲーションセンタ装置に送信するデータ送信手段;これによって送信された案内項目に対応して前記ナビゲーションセンタ装置から送信された案内データ,及び、探索された経路データを格納するデータ格納手段;現在位置を計測する位置計測手段;これによる計測結果に対応するデータを前記データ格納手段から読み出すとともに、読み出したデータに基づいて経路案内を 40 行う経路案内手段;を備えたことを特徴とするナビゲーション装置。

【請求項7】 前記案内選択手段は、案内する区域の種類と案内の種類を指定することを特徴とする請求項6記載のナビゲーション装置。

【請求項8】 前記データ格納手段は、過去の経路探索 時に得られたデータを保存しており、前記経路案内手段 は、この保存された過去のデータを現在の経路案内に利 用することを特徴とする請求項6記載のナビゲーション 装置。 【請求項9】 請求項1ないし5のいずれかに記載のナビゲーションセンタ装置と、請求項6ないし8のいずれかに記載のナビゲーション装置を含むことを特徴とするナビゲーションシステム。

【請求項10】 移動側で経路案内に必要な案内データの項目を選択して、センタ側に送信するステップ;センタ側で経路を探索するステップ;これによって探索された経路上の案内データのうち、前記移動側から送信された選択項目に対応する案内データを移動側に送信するスプラップ;これによって送信された案内データに基づいて、移動側で経路案内を行うステップ;を含むことを特徴とするナビゲーション方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、センタ側から移動側に経路案内に必要なデータを提供するシステムに好適なナビゲーションセンタ装置,ナビゲーション装置,ナビゲーションシステム及び方法に関するものである。

[0002]

【背景技術】一般的に普及しているナビゲーションシステムでは、移動体、例えば車両毎にナビゲーション装置が搭載されており、各車両毎にCD-ROMなどに格納された地図データを利用して経路案内などが行われている。しかし、このようなシステムでは、道路の新設や廃止などに対応した新しいCD-ROMを絶えず購入する必要がある。また、DVD-ROMのように媒体のタイプが異なったり、タイプが同じでもフォーマットが異なるようになると、ナビゲーション装置そのものを交換しなければならない。

【0003】これに対し、特開平10-19588号公 報には、目的地まで車両を案内するために必要な地図画 像や最適経路データを、センタ(基地)側から車両側に 送信するようにしたナビゲーションシステムが開示され ている。このシステムによれば、センタ側であるデータ 伝送システムと移動側である車両のナビゲーション装置 との間で交信が行われる。データ伝送システムは、目的 地まで車両を案内するために必要なデータを記憶したデ ータベースを有している。データ伝送システムは、車両 のナビゲーション装置からのリクエストに基づいてデー タベースから必要なデータを読み出すとともに、地図画 像を作成する。また、経路探索を行って最適経路データ を作成する。これら作成された地図画像や最適経路を示 すデータが、車両側に送信される。車両のナビゲーショ ン装置では、システム側から送信された地図画像や最適 経路データに基づいて、該当する表示が行われる。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上述した背景技術では、センタ側で得られた出発地から目的地までの経路データや地図データの全体がそのまま移動側に送50 信される。このため、移動側では、出発から目的地到着

まで、その走行位置に応じた地図画像がナビゲーション 装置のディスプレイに順次表示される。

【0005】しかし、車を運転中のドライバは、運転中 絶えずナビゲーション装置のディスプレイを見ているわ けではなく、右左折する交差点など経路の要所で参照す る場合がほとんどである。交差点であっても直進するよ うな場合は、ナビゲーション装置を参照する必要はな い。このような観点からすれば、経路データや地図デー タのうち、右左折する交差点や分岐点など案内を必要と する要所のデータのみがあれば、ナビゲーションとして の機能を果たすことができる。また、このように、必要 なデータのみをセンタ側から移動側に送るようにする と、移動側において蓄積すべきデータ量が相当低減さ れ、移動側装置の簡素化を図ることが可能となる。更 に、経路によってはドライバが相当熟知しており、簡単 な地図が表示されれば十分ということもある。このよう な場合は、経路案内はむしろ簡潔なほうが好都合であ

【0006】本発明は、以上の点に着目したもので、そ の目的は、移動側の要求に応じたデータのみを送信する 20 ことによって、センタ側から移動側に送信するデータ量 の低減を図ることである。他の目的は、移動側に送信す るデータ量を低減しても、経路案内を良好に行うことで ある。更に他の目的は、移動側装置の簡素化を図ること である。

[0007]

【課題を解決するための手段】本発明のナビゲーション センタ装置は、経路探索及び経路案内用のデータを格納 したデータ記憶手段;このデータ記憶手段のデータを利 用して経路探索を行う経路探索手段:これによって探索 された経路上の案内データのうち、車両側で選択された 項目に該当するものを、前記データ記憶手段から得る案 内データ取得手段;前記経路探索手段によって得た経路 データ、及び、前記案内データ取得手段によって得た案 内データを移動側に送信する送信手段;を備えたことを 特徴とする。

【0008】主要な形態の一つは、前記経路探索手段に よって得た経路データを参照して進路変更点を抽出する 進路変更点抽出手段;これによって抽出された進路変更 点に周辺領域を設定する周辺領域設定手段;を備えてお 40 り、前記案内データ取得手段は、車両側で選択された項 目に応じて、前記周辺領域設定手段で設定された周辺領 域を参照することを特徴とする。

【0009】他の形態は、前記進路変更点を、進入路と 脱出路の角度を考慮して抽出することを特徴とする。ま た、他の形態は、前記周辺領域を、前記進路変更点を中 心とするとともに、その一辺が進路変更点における進入 路と直交する矩形範囲として設定することを特徴とす る。更に他の形態は、前記周辺領域設定手段は、車両側 で選択された項目に応じて、探索された経路の出発地及 50 路・案内データ」という)は、移動側に送信される。

び目的地についても周辺領域を設定することを特徴とす る。

【0010】本発明のナビゲーション装置は、前記いず れかのナビゲーションセンタ装置から送信されたデータ を受信するデータ受信手段;必要とする案内データの項 目を選択する案内選択手段;これによって選択された案 内項目を、前記ナビゲーションセンタ装置に送信するデ ータ送信手段;これによって送信された案内項目に対応 して前記ナビゲーションセンタ装置から送信された案内 データ、及び、探索された経路データを格納するデータ 格納手段;現在位置を計測する位置計測手段;これによ る計測結果に対応するデータを前記データ格納手段から 読み出すとともに、読み出したデータに基づいて経路案 内を行う経路案内手段;を備えたことを特徴とする。

【0011】主要な形態の一つによれば、前記案内選択 手段は、案内する区域の種類と案内の種類を指定するこ とを特徴とする。他の形態によれば、前記データ格納手 段は、過去の経路探索時に得られたデータを保存してお り、前記経路案内手段は、この保存された過去のデータ を現在の経路案内に利用することを特徴とする。

【0012】本発明のナビゲーションシステムは、前記 いずれかのナビゲーションセンタ装置と、前記いずれか のナビゲーション装置を含むことを特徴とする。本発明 のナビゲーション方法は、移動側で経路案内に必要な案 内データの項目を選択して、センタ側に送信するステッ プ;センタ側で経路を探索するステップ;これによって 探索された経路上の案内データのうち、前記移動側から 送信された選択項目に対応する案内データを移動側に送 信するステップ;これによって送信された案内データに 基づいて、移動側で経路案内を行うステップ;を含むこ とを特徴とする。本発明の前記及び他の目的、特徴、利 点は、以下の詳細な説明及び添付図面から明瞭になる う。

[0013]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態につい て詳細に説明する。なお、以下の形態では、移動側とし て車両を想定し、車載用のナビゲーション装置に本発明 を適用した場合を例として説明する。また、車両を目的 地まで案内する経路案内の動作を主として説明する。

【0014】まず、以下の形態の概略を説明すると、移 動側の車載ナビゲーション装置では、利用者によって必 要とするデータが選択される。例えば、右左折する交差 点については詳細な案内データがほしいとか、簡単な道 路表示のみのデータでよいなど、必要とするデータ項目 の選択が行われる。

【0015】センタ側では、データベースを参照して経 路探索が行われる。そして、探索された経路について、 移動側の選択項目に対応したデータが抽出される。探索 された経路データ及び抽出された案内データ(以下「経 - 洋倉された経敗

【0016】移動側では、センタ側から送信された経路・案内データに基づいて地図表示や音声案内が行われる。すなわち、移動側からの要求に基づいて探索された経路の案内が、移動側から要求があった項目のデータを利用して行われる。経路探索はセンタ側で行われ、移動側では行われないため、移動側で地図データなどを持つ必要がなく装置構成が簡略化される。また、移動側から要求があった項目の案内データのみが送信されるので、センタ側から移動側に送信するデータ量が低減される。【0017】(1)全体構成……最初に図1を参照して、本形態の全体構成を説明する。図1には、本形態に

かかるナビゲーションシステムの構成が示されている。 本形態のナビゲーションシステムは、センタ側であるセ

ンタ装置150と、移動側である車載ナビゲーション装

置100とによって構成されている。

【0018】まず、センタ装置150から説明すると、通信制御部151は、モデム、ターミナルアダブタなどを含む通信機器であり、ナビゲーション装置100との間でデータの送受信を行うためのものである。自動車電話、携帯電話、PHSなどの通信システムを利用しても20よい。システム制御部152は、CPUやメモリを含んだ演算処理装置によって構成されている。メモリには、指示された出発地から目的地までの経路を探索する経路探索用プログラム、車両に送信すべき経路データや案内データを抽出するプログラムなど、センタ装置150で実行される各種のプログラムが格納されている。また、メモリには、それらのプログラムの実行に使用されるワーキング領域も確保されている。

【0019】データベース153は、ハードディスクなどによる大容量の記憶媒体で、経路を表す経路データ、経路探索に利用される探索データ、経路の案内を行う案内データなど、経路探索及び経路案内に必要なデータがそれぞれ格納されている。具体的な内容を示すと、例えば以下の通りである。

①地図データ……地図をナビゲーション装置のディスプレイ上に表示するためのデータである。

②道路データ……図2(A)に示すように、道路番号列, 各道路上に設定したノード点の番号及び位置(経度・緯度),道路名称,道路種別,道路長,描画データなどである。道路の描画データは、複数の描画座標からなるべ 40クトルデータであってもよいし、ビットマップの画像データであってもよい。

③交差点データ……図2(B)に示すように、交差点番号列,交差点名称,位置(経度・緯度),交差点の進路変更方向を指示する案内用音声,案内の目印となるいわゆるランドマーク,主要建物の景観などのデータである。なお、交差点には分岐点も含まれる。

●探索データ……電話番号,住所,名称などから目的地の位置(経度及び緯度)を特定するためのデータである。

【0020】また、データベース153には、以上のような経路の探索及び案内にそれぞれ必要なデータの他に、移動側で選択される案内データの項目と、その項目に対応する案内データとの対応関係がテーブルとして記憶されている。具体例については後述する。

【0021】次に、車載ナビゲーション装置100について説明すると、演算処理部101はCPUを中心に構成されている。プログラム格納部102は、案内を必要とする項目を選択するためのプログラム、センタ装置100から送信される経路・案内データに基づいて経路を表示部106に表示するプログラム、案内音声を音声出力部107から出力するプログラムなど演算処理部101で実行されるプログラムを格納するためのメモリである。

【0022】データ記憶部103は、プログラムの実行 に際して適宜利用されるワーキング領域として機能する 他、例えば次のようなデータが記憶される。

◆センタ装置100から送信される経路・案内データ、◆車両固有のIDデータ、

③位置計測部104により計測される車両位置データ (経度・緯度),

◆案内の種類を選択するための項目及びその選択画面データ。

【0023】これらのうち、車両位置データには、位置 計測部104によって所定時間間隔で測定した現在位置 データの他に、過去の複数の位置データも含まれてい る。例えば、一定距離に含まれる測定点の位置データ, 又は、一定数の測定点の位置データが記憶される。新た に位置計測部104で計測が行われると、その最新の位 置データが記憶されるとともに、最も古く記憶された位 置データは消去される。これら複数の位置データを結ぶ ことで、車両の走行軌跡を得ることができる。この走行 軌跡は、後述するように、車両が走行している道路を特 定するためのいわゆるマップマッチングに利用される。 【0024】次に、位置計測部104は、いわゆるGP S、D-GPSなどを利用して車両の位置を計測するた めのもので、複数のGPS衛星からの信号を受信して車 両の絶対位置を計測するGPS受信機、車両の相対位置 を計測するための速度センサや方位センサなどを備えて いる。速度センサや方位センサは、自律航法に使用され る。それらセンサによって計測される相対位置は、GP S受信機が衛星からの電波を受信できないトンネル内な どにおいて位置を得たり、GPS受信機によって計測さ れた絶対位置の測位誤差を補正するなどに利用される。 【0025】入力部105には、各種スイッチ,表示部 106の表示面に取り付けられたタッチパネル, リモコ

106の表示面に取り付けられたタッチパネル,リモコン,音声認識を利用したデータ入力装置などが含まれる。タッチパネルでは、表示部106に表示されたアイコンなどを利用者が指でタッチすることによって、対応50 するデータや命令が入力される。音声認識を利用したデ

ータ入力装置では、利用者が音声を発することによって それに対応するデータや命令が入力される。

【0026】表示部106は、液晶やCRTなどによるディスプレイで、上述したようにタッチパネルを備えている。送受信部108は、センタ装置150側とデータの送受信を行うための通信装置で、モデムなどが含まれている。自動車電話、携帯電話、PHSなどのシステムを利用してもよい。

【0027】次に、利用者によって選択可能な案内の種類は、例えば図3に示すように設定されている。この例 10では、案内を必要とする区域の種類として、①出発地周辺、②目的地周辺、③進路変更点(進路を変更する交差点や分岐点)周辺、④途中区間の4つが設定されている。利用者は、これら4つの区域のうち、案内を必要とする区域を一つもしくは複数選択する。全部選択することも可能である。

【0028】なお、区域の種類のうち、「出発地周辺」、「目的地周辺」、「進路変更点周辺」は、案内データを抽出する領域を指定するためのものである。例えば「出発地周辺」を選択したときは、出発地を中心とし 20 た一定領域の案内データが抽出されるという具合である。また、「途中区間」は、いずれかの周辺領域から次の周辺領域に至る途中の区間を表す。これを選択したときは、途中区間について案内データが抽出される。

【0029】次に、案内の種類は、区域毎に設定されている。まず、「出発地周辺」、「目的地周辺」、「進路変更点周辺」については、それぞれについて、①推奨経路(線のみ)、②推奨経路(詳細)、③領域詳細の3つの種類が用意されている。例えば、区間の種類として

「目的地周辺」及び「進路変更点周辺」が選択されてお 30 り、案内の種類として「領域詳細」が選択されているときは、目的地周辺領域及び進路変更点周辺領域について詳細な案内データが抽出されるという具合である。

【0030】また、「途中区間」には、①進路変更点までの距離と変更方向、②区間詳細の2つの種類が用意されている。例えば、「進路変更点までの距離と変更方向」が選択されたときは、途中区間について進路変更点までの距離と変更方向の案内データが抽出されるという具合である。以上のような図3に示すテーブルは、車載ナビゲーション装置100のデータ記憶部103に格納40されている。

【0031】一方、これら案内の種類と具体的なデータとの関係は、例えば図4に示すように対応付けられている。同図左側の「案内の種類」は、上述したように移動側で利用者が選択する項目である。同図右側の「案内データの種類」は、選択された項目に対応してセンタ側で抽出され、移動側に送信されるデータ種別である。なお、これらの案内データは、ベクトルデータ、ビットマップデータ、それらの組み合わせなど、いずれであってもよい。

【0032】例えば、移動側で「推奨経路(線のみ)」が選択されたときは、探索された経路とその他の経路の描画データ及び共通設定データのみがセンタ側のデータベース153から読み出されて移動側に送信されるという具合である。共通設定データは、例えば、探索された経路の道路番号列、各道路番号の道路の長さ、進路変更点における変更方向などである。この図4に示すテーブルは、移動側に設けてもよいが、本形態ではセンタ側のデータベース153に設けられている。以下、図1のシ

【0033】(2) 車載ナビゲーション装置側における 初期設定動作……まず、車載ナビゲーション装置100 側における初期設定動作から説明する。この動作には、 ①現在位置の計測及び目的地データの入力と、 ②案内項目の選択が含まれる。

ステムの動作を説明する。

【0034】(2-1)現在位置の計測及び目的地データの入力……図5には、この動作のフローチャートが示されている。車載ナビゲーション装置100では、まず、位置計測部104によってGPSデータを取得し、車両の現在位置(経度・緯度)を計測する(ステップS10)。一方、車載ナビゲーション装置100の使用者は、入力部105を利用して、目的地の施設名称、電話番号、あるいは住所などを入力する(ステップS11)。すると、車両現在位置は出発地データとして、目的地の電話番号や住所などは目的地データとして、車両のIDとともにセンタ装置150に送信される。

【0035】センタ装置150では、現在位置データに基づいて出発位置もしくはその近傍の交差点が出発地として決定される。一方、送信された電話番号や住所あるいは施設名称などから、目的施設もしくはその近傍の交差点が目的地として決定される。決定された目的地及び出発地のデータは、センタ装置150から車載ナビゲーション装置100に送信され、表示部106に表示される(ステップS12)。

【0036】この場合に、例えば入力された電話番号が 最初の数桁のみで、該当する施設が複数あるような場合 は、それらに該当する複数の目的地が送信表示される。 使用者は、この表示を見て、出発地や目的地が適切であ るかどうかを判断し、必要に応じて修正や選択を行う (ステップS14)。その結果は、送受信部108から センタ装置側に通知される。このようにして、経路探索 の出発地及び目的地が決定される。

【0037】センタ装置150では、以上のようにして 決定された出発地及び目的地に基づいて経路探索が行われ、更に経路略図が作成される。表示部106には、探索された経路が経路略図として表示される(ステップS15)。この表示の一例を示すと、例えば図6のようになる。図示の例は、出発地PDと目的地PAとの間に進路を変更する交差点C3、C6が存在する。また、出発50 地PDから交差点C3までの距離はLA[km],交差点

C3から交差点C6までの距離はLB [km], 交差点C6から目的地PAまでの距離はLC [km]である。使用者は、このような経路略図を参照して、所望の経路かどうかを判断し、不都合があれば修正を要求する(ステップS16のNo及びS17)。例えば、時間優先、距離優先、経由地指定などの条件を付加する。そして、探索結果がよければ(ステップS16のYes)、その旨がセンタ装置150に通知される。

【0038】 (2-2) 車載ナビゲーション装置側の案内 項目の選択動作……次に、車載ナビゲーション装置側に 10 おける利用者の案内項目の選択動作を説明する。図7 は、案内データ取得開始から経路・案内データを取得し て案内を開始するまでの車載ナビゲーション装置100 における処理を示すフローチャートである。

【0039】まず、最初に、演算処理部101によって表示部106に『センタ装置から案内データを取得するかどうか」の選択画面が表示される。利用者(例えばドライバ)は、この画面を参照し、取得する旨を選択する(ステップS20)。例えば、タッチパネル上の該当するアイコンをタッチすることで、かかる選択が行われる。

【0040】すると、演算処理部101は、センタ装置 150から取得するデータの種類の「区域」を選択する 画面をデータ記憶部103から読み出して表示部106 に表示する(ステップS21)。図8には、そのような 項目選択画面の一例が示されている。利用者は、経路の 案内を所望する区域を示すアイコンをディスプレイパネル上でタッチすることで選択する。選択された項目の口 欄には、チェック印が表示され、これによって利用者は 選択の有無を確認することができる。図8の例は、「出 30 発地周辺」アイコンK1、「進路変更点周辺」アイコン K3、「途中区間」アイコンK4が選択された状態を表している。

【0041】なお、「出発地周辺」アイコンK1,「目的地周辺」アイコンK2,「進路変更点周辺」アイコンK3,「途中区間」アイコンK4は、各々単独でも、また、任意の組み合わせでも選択することができる。「全て」のアイコンK5が選択されると、一度の選択で、

「出発地周辺」,「目的地周辺」,「進路変更周辺」, 「途中区間」の全てが選択される。例えば、出発地及び 40 目的地がいずれもよく知ったところであるような場合 は、途中の経路上の進路変更点付近のみの領域案内デー タで十分である。しかし、出発地については、いずれの 方向に進行するのか不明な場合には領域案内データがあ ると都合がよいし、目的地についても、その周辺につい て駐車場や各種施設の有無など領域案内データがあると 便利である。このような観点から区域の種類の選択が行 われる。

【0042】利用者は、必要なアイコンを選択した後、「OK?」アイコンK6を選択する。すると、演算処理 50

部101では、選択された項目中に「途中区間」又は「全て」が含まれているかどうかが判断される(ステップS22)。そして、「途中区間」又は「全て」の一方が含まれているとき、別言すれば「途中区間」が選択されているときは、「途中区間」に該当する案内の種類(図3参照)を選択する画面が表示部106に表示される(ステップS23)。

【0043】図9には、そのような項目選択画面の一例が示されている。利用者は、途中区間の案内として所望する種類を、該当するアイコンをタッチすることで選択する。同様に、選択された項目の口欄にはチェック印が表示され、これによって利用者は選択の有無を確認することができる。図9の例は、アイコンK7、K8のうち、「進路変更点間での距離と変更方向」アイコンK7が選択された状態を表している。なお、この場合は、

「進路変更点間での距離と変更方向」と「区間詳細」のいずれか一方のみが選択可能となっている。利用者は、必要なアイコンを選択した後、「OK?」アイコンK9を選択する。

【0044】すると、演算処理部101では、前記図8の画面で「途中区間」以外の項目が選択されているかどうかが判断される(ステップS24)。その結果、いずれかの項目が選択されているとき、別言すれば「出発地周辺」、「目的地周辺」、「進路変更周辺」のいずれかが選択されているときは、選択区域に該当する案内の種類(図3参照)を選択する画面が表示部106に表示される(ステップS25)。

【0045】図10には、そのような項目選択画面の一例が示されている。利用者は、選択区域の案内として所望する種類を、該当するアイコンをタッチすることで選択する。図10の例は、アイコンK10~K12のうち、「推奨経路(線のみ)」アイコンK10が選択された状態を表している。なお、この場合もアイコンK10~K12のうちのいずれか一つが選択可能となっている。利用者は、必要なアイコンを選択した後、「OK?」アイコンK13を選択する。

【0046】すると、演算処理部101では、図11に示すように、上記選択内容の保存・送信を確認する確認画面が表示部106に表示される(ステップS26)。この確認画面中、上段の「OK?」アイコンK14を選択すると、上述した選択内容(つまり選択項目)がデータ記憶部103に保存される。この保存された選択項目を次回からセンタ装置150に送信することで、上述した項目選択操作を次回から省略することができる。また、選択項目を、利用者情報としてセンタ装置150に保存しておけば、次回からは、車両側のIDと経路・案内データの要求をセンタ装置150に対して行うだけで、今回と同様の種類の経路・案内データを取得することが可能となる。

【0047】一方、図11の確認画面中、下段の「OK

12

?」アイコンK15を選択すると、上述した選択内容(つまり選択項目)がセンタ装置150に送信される。図12は、図8~図10に示した選択結果をまとめたものである。同図中、フラグ「1」の付されたものが選択された項目であり、フラグ「0」の付されたものは選択されなかった項目である。区域の種類としては、「出発地周辺」、「進路変更点周辺」、「途中区間」が選択されており、案内の種類としては、「推奨経路(線のみ)」、「進路変更点までの距離と変更方向」が選択されている。なお、図11において、「キャンセル」アイ 10コンK16を選択すると、上述した選択内容はキャンセルされる。

【0048】センタ装置150では、図5のフローチャートに従って探索された経路上における案内データのうち、図7のフローチャートに従って選択された項目に該当するものが抽出される。探索された経路データ及び該当する案内データは、車載ナビゲーション装置100で取得され(ステップS27)、データ記憶部103に記憶される。すると、表示部106には、図13に示すような案内開始確認画面が表示される。この案内を開始す20るか否かの確認画面中で、「OK?」アイコンK17が選択されると、案内が開始される(ステップS29のYes及びS30)。また、「キャンセル」アイコンK18が選択されると、案内はキャンセルされ、図7の処理は終了する。

【0049】(3)センタ装置側の動作……次に、センタ装置150の動作を説明する。図14は、センタ装置150による経路・案内データの抽出及び送信処理を示したフローチャートである。

【0050】(3-1)目的地、出発地の決定……最初に、経路探索に必要な出発地及び目的地の決定動作について説明する。この場合、車載ナビゲーション装置100から、図5のフローチャートに従って、車両のID、車両の現在位置(経度・緯度、日本の場合は東経・北緯)、目的地データ(目的地の施設に対応する電話番号や住所など)などが、センタ装置150に送信される。これらのデータは、センタ装置150の通信制御部151で受信され、システム制御部152に送られる。するとシステム制御部152では、経路探索要求があったものと判断される(ステップS1のYes)。

【0051】システム制御部152では、出発地、目的地が決定される(ステップS2)。まず、経路探索の出発地としては、車載ナビゲーション装置100から送信された車両の現在位置データに基づいて、車両の現在位置もしくはその近くの交差点が目的地として設定される。一方、目的地については、データベース153が参照され、車載ナビゲーション装置100から送信された電話番号や住所に対応する施設の位置がデータベース153から読み出される。次に、この読み出された施設位置もしくはその近くの交差点が、経路探索の目的地とし50

て設定される。複数の目的地が該当する場合は、後述するようにその旨を車両側に通知し、いずれかを選択して もらうようにする。

【0052】(3-2) 経路探索……次に、システム制御部152では、前記出発地及び目的地の位置データに基づいて、経路探索用プログラムが実行され、設定された出発地から目的地までの推奨経路が探索される(ステップS3)。この経路探索の方法としては、例えば、出発地から目的地までの距離を最短とする、走行時間を最短とする、経由地を加味する、VICSなどから得た渋滞データや道路工事のデータを加味するなど、各種の手法が知られている。

【0053】探索された経路は、出発地から目的地まで に含まれる交差点の番号や道路の番号によって表され る。図15には、システム制御部152によって探索さ れた経路の一例が示されている。この図15中、実線で 表された部分が探索された経路である。また、R1~R 9は道路番号を表しており、C1~C8は交差点番号を 表している。道路番号R2は、交差点C1と交差点C2 の間の道路を表す。他の道路についても同様である。図 2に示したように、各道路番号の道路データには、道路 描画用のノード点データや道路長などのデータが含まれ ている。また、各交差点番号の交差点データには、位置 データや名称などが含まれている。これらのデータは、 番号とともにデータベース153に格納されている。こ のようにして探索された経路の道路番号は図16(A)に 示すようになり、交差点番号は図16(B)に示すように なる。また、各交差点における進入路と脱出路の関係 は、図16(C)に示すようになる。これらの探索結果 は、システム制御部152に一時的に保持される。な お、このようにして探索された経路の略図が、図5のス テップS15で表示される。

【0054】(3-3) 進路変更点の識別……次に、システム制御部152では、車両側における選択項目中に「進路変更点周辺」が含まれているときは、以上のようにして探索された経路上の交差点が、右左折などのような進路を変更すべき交差点、すなわち進路変更点であるかどうかを識別する交差点判断処理が行われ、進路変更点の総数を計数する処理が行われる(ステップS4)。進路変更点の判断は、探索経路上に存在する交差点に対し、直進もしくは緩やかなカーブで道路に沿って進入・脱出するかどうかによって行われる。すなわち、進入路と脱出路の角度が所定以下の場合に、その交差点を進路変更点であると判断する。

【0055】一例を示すと、図17には、前記図15中の交差点C3が進路変更点であるかどうかを判断する処理手法が示されている。前記図15の例では、交差点C3に対する進入路はR3であり、脱出路はR4である。システム制御部152では、これらの進入路及び脱出路のデータが前記図16(C)に示した探索結果から求めら

れる。

【0056】一方、データベース153には、上述したように図2に示したデータが格納されている。システム制御部152は、データベース153を参照し、それら進入路R3、脱出路R4のノード点のうち、交差点C3に隣接するノード点DT3、DT4の経緯度データと、交差点C3の経緯度データが読み出される。そして、それらの経緯度データを用いて、進入路R3と脱出路R4の角度 θ が求められる。そして、この角度 θ が、予め設定した基準角度 θ Tよりも小さいとき、すなわち θ < θ T 10であれば、車両は交差点C3で進路を変更するものと判断し、その交差点を進路変更点であると判断する。以上の進路変更点であるかどうかの判断は、探索された経路上の全ての交差点について行われる。図15では、交差点C6も、進路変更点である。

【0057】(3-4)周辺領域の設定と領域案内データの抽出……次に、システム制御部152では、以上のようにして得た進路変更点の総数nについてカウンタiがセットされる(ステップS5)。そして、各進路変更点につき、それを含む一定の範囲が周辺領域として求められる。例えば図15の例では、進路変更点である交差点C3を中心とした周辺領域A2が求められる。そして、この周辺領域A2に相当する地図データ、道路データ、交差点データのうち、図7の手順で選択された項目のデータが、データベース153から読み出される(ステップS6)。この処理は、すべての進路変更点について行われ(ステップS7、S8)、周辺領域に該当する案内データは、周辺領域を表すデータとともに、ワーキング領域に記憶される。

【0058】次に、進路変更点を中心とする周辺領域の設定手法について説明する。周辺領域は、例えば進路変更点を中心として、進入路前方に円状や矩形状など、適宜の形状に展開するように設定される。進路変更点を中心としなくても、含んでいればよい。円状に周辺領域を設定する場合、最も単純には進路変更点を中心とした円の径d [km] を設定すればよい。しかし、車載ナビゲーション装置の表示部は、通常矩形となっているので、周辺領域も矩形とすると好都合である。

【0059】この矩形状に周辺領域を設定する場合は、矩形の各辺の大きさn [km] ×m [km] を設定するとともに、その方向も設定する必要がある。例えば、図15に一点鎖線で示す進路変更点C3に対する周辺領域A2は、n [km] ×n [km] 四方の正方形となっている。この周辺領域A2の広さを決めるnの値は、システム制御部152のプログラムに予め設定しておいてもよいし、また、車載ナビゲーション装置100側で任意の値を設定してセンタ装置150側に送信するようにしてもよい。いずれにしても、nの値は、後述するようにマップマッチングの観点も考慮して設定される。なお、n×mの場合はmの値も決める必要があるが、例えばnに所定

係数を掛けることで設定する。

【0060】次に、このnの値から、進路変更点である 交差点C3を中心とするn×nの矩形範囲を設定する。 そして、交差点C3を中心として矩形範囲を回転し、適 宜の位置に周辺領域を設定する。この設定は、例えば、 交差点C3に対する進入路と矩形範囲の一辺との交差位 置Mと、交差点C3とを結ぶ直線が、矩形範囲の一辺と 直交するようにして行われる。別言すれば、交差点C3 に対する進入路と矩形範囲の一辺を直交させる。このよ うな範囲設定は、後述する車載ナビゲーション装置側に おける地図が矩形画面でヘディングアップ表示されるこ とを考慮したものである。システム制御部152では、 いずれかの方法で矩形範囲のn×nの対角位置(Xca 3, Yca3), (Xcb3, Ycb3) が決定され、これが周辺 領域A2として設定される。なお、対角位置(Xca3, Yca3), (Xcb3, Ycb3) の具体的な値は経緯度によ って表される。このようにして、周辺領域A2が設定さ れる。進路変更点C6についても、同様に周辺領域A3 が設定される。

1 【0061】なお、各交差点の進入路と脱出路の組み合わせ毎に周辺領域を予め設定するとともに、これに該当する領域案内データをテーブルのような形でデータベース153に用意し、この周辺領域テーブルから該当する領域案内データを読み出すようにしてもよい。このようにすれば、周辺領域設定のための演算処理を行う必要がないという利点がある。

【0062】システム制御部152では、この周辺領域 A 2 に該当する案内データが、車両側の選択に応じてデ ータベース153から抽出され、周辺領域の対角位置 (Xca3, Yca3), (Xcb3, Ycb3) の経緯度データと ともにワーキング領域に記憶される。周辺領域A3につ いても同様である。出発地PDを中心とする周辺領域A 1及び目的地PAを中心とする周辺領域A4について も、同様に、車両側の選択に応じて案内データが抽出さ れる。選択項目と案内データの種類は、図4に示したテ ーブルとしてデータベース153に格納されているの で、これを参照して該当する案内データが抽出される。 【0063】図12の例では、「出発地周辺」及び「進 路変更点周辺」が選択されているので、周辺領域A1~ A3について、「推奨経路(線のみ)」に該当する案内 データ、すなわち「探索された経路とその他経路の描画 データ及び共通設定データ」(図4参照)がデータベー ス153から抽出される。また、「途中区間」について は、「進路変更点までの距離と変更方向」に該当する案 内データ、すなわち「共通設定データ」がデータベース 153から抽出される。「目的地周辺」が選択されてい ないので、目的地PA周辺については案内データは抽出 されない。

マッチングの観点も考慮して設定される。なお、n×m 【0064】 (3-5) 経路・案内データの送信……以上の場合はmの値も決める必要があるが、例えばnに所定 50 のようにして得た道路データ,交差点データ,領域案内

データを含む経路・案内データは、車載ナビゲーション 装置100に通信制御部151によって送信される(ス テップS9)。このとき、ステップS1の経路探索要求 時に受信した車両の I Dを参照し、該当する車両に対し

てデータが送信される。

【0065】図18には、車載ナビゲーション装置10 0に送信される経路・案内データの主な内容が示されて いる。まず、図18(A)は、出発地及び目的地の位置デ ータであり、経緯度で表される。図18(B)は、探索経 路に含まれる道路データであり、道路番号とそれに該当 10 する各種のデータ (図2(A)参照) が含まれている。図 18(C)は、探索経路に含まれる交差点データであり、 交差点番号とそれに該当する各種のデータ (図2(B)参 照)と、図16(C)に示した進入路及び脱出路のデータ が含まれている。

【0066】また、図18(D)は、探索経路中の進路変 更点とその周辺領域に関する領域案内データである。進 路変更点に相当する交差点番号と、それに該当する周辺 領域の対角位置データ、該当する案内用データ、進入路 及び脱出路の道路番号が含まれている。案内データに は、進路変更点の交差点及びその周辺領域に該当する地 図データ、音声案内データ、案内の目印となるランドマ ークデータ, 景観画像データなどが含まれている。ま た、案内開始位置からみた最初の進路変更点への走行方 向もしくは走行経路を示すデータも、必要に応じて付加 される。これらを車載ナビゲーション装置側で地図上に 表示すれば、より適格な案内が可能となる。これらの各 データのうち、上述したように車両側において選択され た項目に該当するものが、車載ナビゲーション装置10 0に送信される。

【0067】以上のように、図14のフローチャートに 従って、経路探索と、選択項目に該当する探索経路の案 内データが求められ、携帯電話などを利用して車両側に 送信される。送信された案内データは、車載ナビゲーシ ョン装置100の送受信部108で受信され、更にデー タ記憶部103のワーキング領域内に記憶される。

【0068】(4) 車載ナビゲーション装置の案内動作 ……次に、車載ナビゲーション装置100における経路 案内動作を説明する。図19には、車載ナビゲーション 装置100における案内動作がフローチャートして示さ 40 れている。

【0069】(4-1)目的地周辺……車両が出発して移 動するに伴い、位置計測部104では、所定時間の経過 毎にもしくは所定距離の移動毎に車両位置が計測され、 計測結果がデータ記憶部103に記憶される(ステップ S100)。演算処理部101はデータ記憶部103の 経路・案内データを参照し、現在位置に該当する経路・ 案内データがあるときは、それを出力する。すなわち、 地図データは表示部106に表示され、音声データは音 声出力部107に出力される(ステップS101)。図 50 50から送信された案内データに基づく表示画像を示し

16

12の例で説明すると、出発直後は、出発地PDの周辺 領域A1に含まれる推奨経路の描画データがデータ記憶 部103に格納されているので、これがデータ記憶部1 03から読み出される。そして、出発地PD周辺の推奨 経路が表示部106に表示される。また、演算処理部1 01では、該経路・案内データに対していわゆるマップ マッチングを行い、車両現在位置も表示部106に併せ て表示する。このような表示は、車両が出発位置周辺領 域から外れるまで行われる(ステップS102のNo)。 【0070】(4-2)途中経路……車両が探索経路を進 行し、演算処理部101で出発地周辺領域A1から車両 が脱出したと判断されると(ステップS102のYe s)、マップマッチングも中断される。そして、表示部 106には、途中区間の案内データが表示される。図1 2の例では、進路変更点までの距離と変更方向の案内画 面が表示される(ステップS103)。このような表示 は、進路変更点C3の周辺領域A2に進入するまで行わ れる(ステップS104のNo)。

【0071】(4-3)進路変更点周辺……車両が探索経 路を進行し、進路変更点C3の周辺領域A2に進入する と(ステップS104のYes)、マップマッチングが開 始される(ステップS105)。また、周辺領域A2の 地図がデータ格納部13から読み出されて表示部106 に表示される。そして、進路変更点C3に接近すると (ステップS106のYes)、交差点C3の拡大図が表 示部106に表示される(ステップS107)。使用者 は、この地図表示に従って交差点C3を右折し、探索さ れた経路上を進行することができる。この交差点C3周 辺の表示は、周辺領域A2を脱出するまで行われる(ス テップS108のNo)。進路変更点C3の周辺領域A2 を脱出した後は、再び途中区間の表示が行われる(ステ ップS109のNo)。進路変更点C6の周辺領域A3に ついても同様である。

【0072】(4-4)目的地周辺……車両が探索経路を 進行し、目的地PAの周辺領域A4に進入したことが演 算処理部101で判断されると(ステップS109のYe s)、マップマッチングが再開されるとともに、周辺領 域A4の地図がデータ格納部13から読み出されて表示 部106に表示される(ステップS110)。なお、前 記図12の例では、目的地周辺の区域は選択されていな い。従って、周辺領域A4については、共通設定データ しか存在しないので、この共通設定データのみによる表 示となる。目的地PAに到着した時点で経路案内の動作 は終了する(ステップS111)

【0073】(4-5)項目選択と表示例……次に、案内 データとして選択された項目と、それに対応する地図表 示の例を、図20~図24を参照して説明する。図20 ~図24中、(A)は利用者によって選択された項目を示 しており、(B)以下は選択項目に対応してセンタ装置1

ている。

【0074】まず、図20の例は、区域の種類として、 「出発地周辺」,「目的地周辺」,「進路変更点周辺」 が選択されており、案内の種類として「推奨経路(線の み)」が選択されている。この場合のセンタ側から送信 される案内データは、図4から「探索された経路とその 他経路の描画データ」及び「共通設定データ」である。 このような場合の表示は、「出発地周辺」、「目的地周 辺」、「進路変更点周辺」のそれぞれについて、図20 (B)~(E)のように道路及び交差点を中心とした地図表示 10 となる。

【0075】図21の例は、区域の種類として「途中区 間」のみが選択されており、案内の種類として「進路変 更点までの距離と変更方向」が選択されている。この場 合のセンタ側から送信される案内データは、図4から

「共通設定データ」のみである。この場合の表示は、周 辺領域間の途中区間において、図21(B)のように、自 車位置マークMAと、道路マークMBと、次の進路変更 点における変更方向を示すマークMC、MDとなる。

【0076】図示の例では、14.3 [km] 先に右折す 20 る進路変更点(図15ではC3に対応)があり、これか ら17.8 [km] 先に左折する進路変更点(図15では C6に対応)があることを表している。また、表示の右 下には、目的地までの距離や時間も表示されている。い ずれも、道路データに含まれている道路長さのデータ と、現在位置及び走行距離のデータを利用することで、 車載ナビゲーション装置100の演算処理部101で演 算される。なお、自車位置マークMAや道路マークMB などは、予め車載ナビゲーション装置100のデータ記 憶部103に格納しておく。

【0077】図22の例は、案内の種類として「区間詳 細」が選択されている点で前記図21と異なる。この場 合のセンタ側から送信される案内データは、図4から 「交差点名称」、「方面データ」、「車線データ」、 「共通設定データ」となる。このため、図22(B)に示 すように、図21(B)と比較して、マークMC, MDに 交差点名称が表示されるとともに、次の交差点における 進路方面を示す画像HA及びその車線を示す画像HBも 表示される。

【0078】図23の例は、区域の種類として「進路変 40 更点周辺」のみが選択されており、案内の種類として 「推奨経路(詳細)」が選択されている。この場合のセ ンタ側から送信される案内データは、図4から「探索さ れた経路とその他経路の描画データ」、「音声案内デー タ」、「道路種別」、「道路太さ」、「共通設定デー タ」である。このような場合の表示は、「進路変更点周 辺」について、図23(B)のように道路及び交差点を中 心とした地図表示となる。すなわち、各道路は、道路太 さを考慮して描画される。また、各道路について、国道

示される。また、音声案内も行われる。

【0079】図24の例は、案内の種類として「領域詳 細」が選択されている点で前記図23と異なる。この場 合のセンタ側から送信される案内データは、図4から 「探索された経路とその他経路の描画データ」、 案内データ」、「道路種別」、「道路太さ」、 「方面デ ータ」,「車線データ」,「ランドマーク」, 「共通設 定データ」である。このような場合の表示は、 「進路変 更点周辺」について、図24(B)のように、道路及び交 差点や、それらの周囲の景観も含む詳細な地図表示とな る。すなわち、各道路は、道路太さを考慮して描画され る。また、各道路について、国道何号線、県道、市道な どを示す道路種別マークMEが表示される。また、交差

18

【0080】以上のように、本形態によれば、 ①車両側では、必要とする案内データの項目が選択され る。

点における進路方面を示す画像HA及びその車線を示す

画像HBも表示される。更に、主要な建物などを示すラ

ンドマークMF,交通標識信号機マークMGも表示され

②センタ側では、経路探索が行われる。そして、探索さ れた経路上における案内データのうち、前記車両側で選 択された項目に該当する案内データのみが車両側に送信 される。

③車両側では、センタ側から送られた経路データ及び案 内データを利用して、経路案内が行われる。

【0081】このため、センタ側から車両側に送信され るデータ量が低減され、車両側のナビゲーション装置は メモリ容量の低減など簡略化される。また、データ量が 低減しても、車両側で必要とする案内データは送られる ので、経路案内は良好に行われる。

【0082】本発明には数多くの実施形態があり、以上 の開示に基づいて多様に改変することが可能である。例 えば、次のようなものも含まれる。

【0083】(1)前記形態に示した道路データ,交差 点データ、領域案内データは一例であり、必要に応じて 適宜変更してよい。また、それらデータのフォーマット なども同様に適宜変更してよい。

【0084】(2)前記形態では、経路案内の開始時に 抽出した経路・案内データの全部をセンタ側から車両側 に送信することとしているが、データを複数に分割し、 車両の走行位置に対応して送信するようにしてもよい。 出発地と目的地が非常に離れているような場合は、経路 ・案内データも相当量となる。これを分割して送信する ことで、車載ナビゲーション装置におけるデータ記憶容 量を低減することができる。

【0085】(3)センタ側から送信された経路・案内 データに、VICSなどから得たデータを加味するよう にしてもよい。センタ側で経路・案内データを生成する 何号線, 県道, 市道などを示す道路種別マークMEが表 50 時点でVICS情報を考慮したとしても、実際に車両が

走行する時点では道路状況が変化している可能性があ る。そこで、走行中は車両側でVICS情報を受け取 り、これを経路案内に利用すると好都合である。

【0086】(4)センタ装置から送信された経路・案 内データを、車両側で記憶保持するようにしてもよい。 このようにすると、目的地から出発地に戻る場合には、 その記憶されている経路・案内データを利用すればよ い。従って、センタ装置から経路・案内データの送信を 受けることなく、出発地に戻るための案内を行うことが できる。

【0087】(5)前記形態では、区域の種類や案内の 種類を利用者が選択したが、予めいくつかの案内モード を設定しておき、この案内モードを選択すれば、該当す る区域や案内が自動的に選択されるようにしてもよい。 例えば、

①詳細案内モード……図21及び図24を組み合わせた 案内を行う,

②通常案内モード……図21及び図22を組み合わせた 案内を行う.

③簡易案内モード……図20による案内を行う という具合である。また、選択可能な種類や項目も、前 記形態に限定されるものではなく、必要に応じて適宜設 定してよい。

【0088】(6)前記形態では、経路探索を先に行 い、経路が確定した後に案内データの項目選択を行うこ ととしたが、もちろんその逆でもよい。しかし、経路を 先に確定することで、その経路に対応した案内データを 選択することができる。例えば、よく知った経路を含む ときは簡単な道路表示のみとする、初めて走行する経路 のときは詳細な案内を行うなどである。

【0089】(7)前記形態は本発明を車両に適用した ものであるが、携帯用の移動端末など各種の移動体に適 用可能である。

[0090]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 次のような効果がある。

●探索経路上の案内データのうち、移動側から要求があ ったもののみを送信することとしたので、センタ側から 移動側に送信するデータ量の低減を図ることができる。 ②経路案内に必要なデータがセンタ装置から送信される 40 ので、移動側は経路データ、探索データ、案内データを 持つ必要がなく、装置の簡素化を図ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一形態における構成を示すブロック図 である。

【図2】センタ装置のデータベースに格納されている道 路データ,交差点データの内容を示す図である。

【図3】案内データついて車両側で選択可能な項目を示 す図である。

【図4】図3の項目と、センタ側の案内データとの対応 50 152…システム制御部

関係を示す図である。

【図5】 車載ナビゲーション装置の動作を示すフローチ ヤートである。

【図6】経路探索時に表示される略図を示す図である。

【図7】車載ナビゲーション装置の動作を示すフローチ ヤートである。

【図8】案内データの項目選択画面を示す図である。

【図9】案内データの項目選択画面を示す図である。

【図10】案内データの項目選択画面を示す図である。

10 【図11】選択された項目の保存,送信の選択画面を示 す図である。

【図12】案内項目の選択例を示す図である。

【図13】案内開始の画面を示す図である。

【図14】センタ装置の動作を示すフローチャートであ

【図15】探索された経路の一例と周辺領域の一例を示 す図である。

【図16】探索された経路の道路データ及び交差点デー タを示す図である。

20 【図17】経路途中における進路変更点の抽出手法を示 す図である。

【図18】センタ側から車両側に送信される経路・案内 データの内容を示す図である。

【図19】車載ナビゲーション装置の動作を示すフロー チャートである。

【図20】案内データの項目選択例と、該当する表示例 を示す図である。

【図21】案内データの項目選択例と、該当する表示例 を示す図である。

【図22】案内データの項目選択例と、該当する表示例 を示す図である。

【図23】案内データの項目選択例と、該当する表示例 を示す図である。

【図24】案内データの項目選択例と、該当する表示例 を示す図である。

【符号の説明】

100…センタ装置

100…ナビゲーション装置

100…車載ナビゲーション装置

101…演算処理部

102…プログラム格納部

103…データ記憶部

104…位置計測部

105…入力部

106…表示部

107…音声出力部

108…送受信部

150…センタ装置

151…通信制御部

153…データベース A1~A4…周辺領域 C1~C8…交差点

DT…ノード点

K1~K18…アイコン

MA~MG…マーク

HA…進行方面画像

HB…車線画像

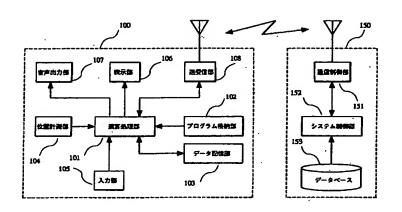
PA…目的地

PD…出発地

R1~R9…道路

【図1】

【図2】



(A)	
遊り	3データ
道路番号R	65248
ノード点データ	ND1, ND2,
道路名称	COM
道路種別	泉道
道路長.	45 km

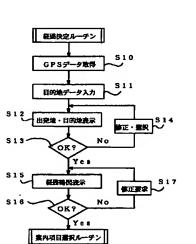
(B)	
交差点	データ
交差点番号C	02564
名跡	××交差点
位置	東廷△、北韓□

【図3】

【図4】

区域の複製	案内の種類
①出発地周辺 ②目的地周辺 ③逸路変更点周辺	①推奨経路(線のみ) ②推奨経路(詳細) ③復被詳細
途中区間	①進路変更点までの距離と変更方向 ②区間詳細

【図5】

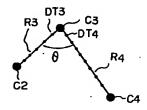


案内の種類	案内データの種類
推奨経路(線のみ)	探索された経路とその伯経路の補岡データ 共選収定データ
推奨経路(詳細)	投票された経路とその包経路の補留データ 音声案内データ 連路環防 連路大き 共通設定データ
便填詳細	授業された経路とその他経路の補固データ 音声素内データ 道路模別 道路太さ、方面・車線データ、ランドマークなど 共通設定データ
逸路変更点までの 距離と変更方向	共通飲定データ
区間詳細	文差点名称 方面データ 幸福データ 共通改定データ

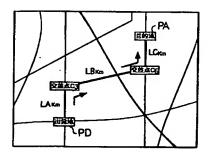
【図12】

区域の種質の樹定		室内の電気の指定	
E-WORLDOWN.		ALTONOMIC	_
出発地單辺	1	推奨狂路 (線のみ)	1
目的地周辺	0	推典経路 (計劃)	0
建路查更点页辺	1	SENSTAR .	0
途中区間	1	進路変更点までの阻撃と変更方向	1
全て	0	区間群構	0.

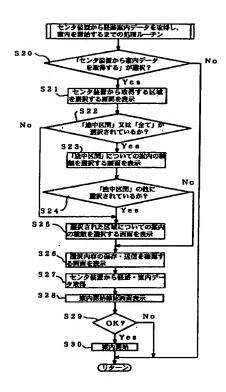
【図17】



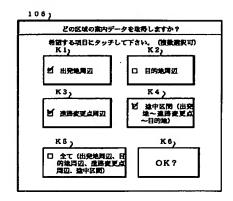
【図6】



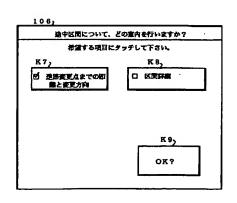
【図7】



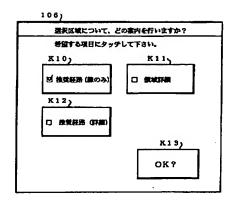
【図8】



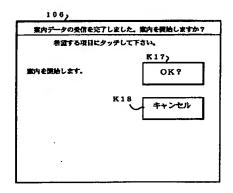
【図9】



【図10】



【図13】



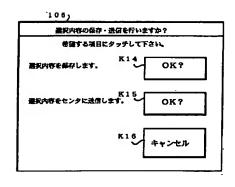
【図16】



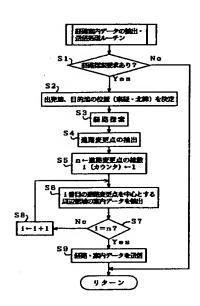
(B) C1 C2 C3 C4 C5 C6 C7 C8



【図11】



【図14】

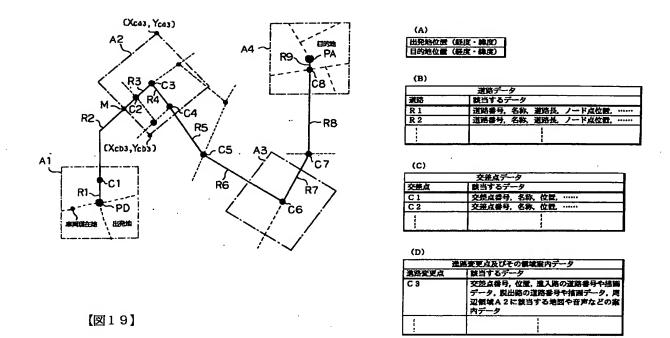


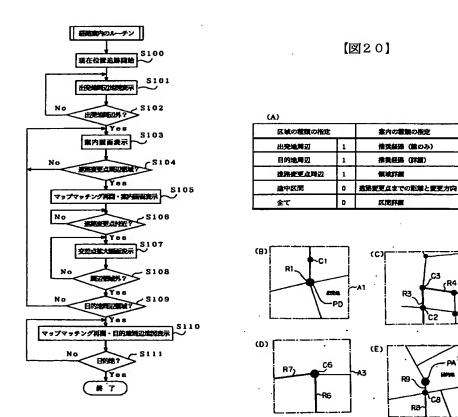
【図15】

【図18】

0

0





【図21】

(A)

目的地周辺 進路數更点局辺

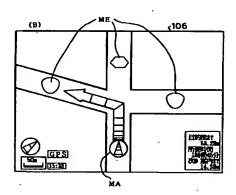
A)		·	
区域の種類の指	ž	案内の被領の指定	
出発地周辺	0	推奨経路(建のみ)	0
		#	

区质算票

(B)	₍ 106
D-GPS Ø 15:38	14. 3Km/h

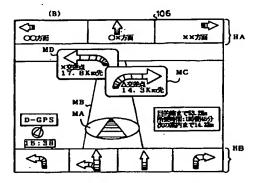
【図23】

(A)			
区域の複数の指定		家内の種類の指定	
出究地周辺	0	推奨経路 (線のみ)	0
自的地周辺	0	接受経路 (評額)	1
進路変更点周辺	1		0
建中区間	0	道路変更点までの距離と変更方向	0
全て	10	区間詳細	0



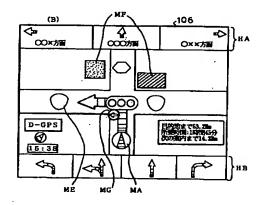
【図22】

区域の種類の指定		案内の種類の指定	
出竞地周辺	0	推奨狂助 (施のみ)	6
目的地周辺	0	技典犯路(町舗)	G
進路查更点轉辺	0	MARKET	0
油中区間	1	進路変更点までの影響と変更方向	0
全て	70	区地評価	1



【図24】

区域の健康の指定		案内の種類の指定	
出兒地灣辺	0	推奨任務 (練のみ)	0
目的地周辺	0	排気圧滞(評額)	0
建路变更点阿辺	1	MACAMI .	ī
途中区間	0	進路変更点までの困難と変更方向	0
全て	T 0	区間詳細	6



フロントページの続き

(72)発明者 牛来 直樹 東京都千代田区外神田2丁目19番12号 株

式会社エクォス・リサーチ内

(72) 発明者 北野 聡

東京都千代田区外神田2丁目19番12号 株

式会社エクォス・リサーチ内

Fターム(参考) 2C032 HB25 HC21 HD07 HD16

2F029 AA02 AB01 AB07 AB13 AC02

AC08 AC09 AC14 AC18 AC19

5H180 BB04 BB05 CC12 EE02 EE07

FF04 FF05 FF13 FF22 FF24

FF27 FF33 FF40

9A001 CZ02 JJ11 JJ77